

轩辕平台

支持L2-L5级别自动驾驶的研发平台

轩辕平台将赋予传统量产车辆自动驾驶的基础能力，即稳定可靠地实现对车辆的行驶、制动、转向和换挡以及灯光的控制。线控核心参数符合研发需求，适合集成更多传感器和设备，并支持完整的软硬件工程定制需求，配以灵活的本地技术支持，完美满足开发者对L2到L5级别的自动驾驶研发系统的要求。

目前该平台已支持大众迈腾、别克昂科威和林肯MKZ的线控化，同时我们提供定制化服务，支持更多型号车辆的线控化。

大众 迈腾 轿车

- 2017款 380TSI DSG 旗舰型
- 2018款 380TSI DSG 旗舰型
- 2019款 380TSI(2.0T) DSG旗舰版



别克 昂科威 SUV

- 2017款 28T 四驱全能旗舰型
- 2017款 28T 四驱全能运动旗舰型
- 2017款 28T 四驱豪华型
- 2018款 28T 四驱全能运动旗舰型
- 2018款 28T 四驱豪华型



林肯 MKZ 轿车

- 2018款 2.0H 混动尊耀版



纵向控制

使用原车机构实现
车速控制范围为 - 8 至 150kph
多种安全退出机制
驾驶员主动接管功能
支持加速度控制和速度控制



横向控制

使用原车机构实现
方向盘角度范围为-450° 至 450°
多种安全退出机制
驾驶员主动接管功能
支持扭矩控制和角度控制



其他线控

四挡位PRND自由切换功能
转向灯、警示灯功能
电子手刹功能。



硬件接口

控制接口：
CAN或以太网；
电源接口：
MAX DC12V@80A、
MAX AC220V@0.68A。

轩辕平台可支持的软硬件列表

支持的传感器

相机
激光雷达
毫米波雷达
超声波雷达
组合惯导

支持的硬件

CAN网关
计算机平台
无线控制手柄
车载网络系统
人机交互设备

支持的软件

中间件（ROS、D等）
控制模块
传感器驱动
传感器融合模块
用户定制功能/模块开发